

例題1：逆ポーランド記法

後置表記法(逆ポーランド表記法)では、例えば、式 $Y=(A-B)\times C$ を $YAB-C\times=$ と表現する。

次の式を後置表記法で表現したものはどれか。

$$Y=(A+B)\times(C-(D\div E))$$

- $YAB+C-DE\div\times=$ ア
- $YAB+CDE\div-\times=$ イ
- $YAB+EDC\div-\times=$ ウ
- $YBA+CD-E\div\times=$ エ

例題2：状態遷移表

次の表は、文字列を検査するための状態遷移表である。検査では、初期状態を a とし、文字列の検査中に状態が e になれば不合格とする。

解答群で示される文字列のうち、不合格となるものはどれか。ここで、文字列は左端から検査し、解答群中の Δ は空白を表す。

		文字				
		空白	数字	符号	小数点	その他
現在の状態	a	a	b	c	d	e
	b	a	b	e	d	e
	c	e	b	e	d	e
	d	a	e	e	e	e

- +0010 ア
- -1 イ
- 12.2 ウ
- 9. Δ エ

例題 3 : BNF

次の規則から生成することができる式はどれか。

[規則]

$\langle \text{式} \rangle ::= \langle \text{変数} \rangle \mid (\langle \text{式} \rangle + \langle \text{式} \rangle) \mid \langle \text{式} \rangle * \langle \text{式} \rangle$

$\langle \text{変数} \rangle ::= A \mid B \mid C \mid D$

- $A + (B + C) * D$ ア
- $(A + B) + (C + D)$ イ
- $(A + B) * (C + D)$ ウ
- $(A * B) + (C * D)$ エ

- CPUでは、命令を実行するためのレジスタの一つとして、スタックポインタというレジスタを用いています。
- コンパイラが数式を命令に展開する技法の一つに「逆ポーランド記法」がありますが、これにはスタックが重要な役割を持っています(これに関しては後述します)。
- 再帰呼び出しを実現するには、スタックが用いられます。
- 複雑な探索問題や最適化問題では、分枝限定法がとられますが、その中間結果を記録する手段(バックトラッキング)として、スタックが用いられます。

逆ポーランド記法との関係

逆ポーランド記法

数学の一般的な記法での数式 $A+B \times C$ を計算するには、発生順序により「 $(A+B) \times C$ 」とするのは誤りです。日本語では「AにBにCを×したものを+する」こととなりますが、その順に「 $ABC \times +$ 」と記述する記法を**逆ポーランド記法**といいます。

もう少し複雑な例にして、数式を逆ポーランド記法にする手順を説明します。

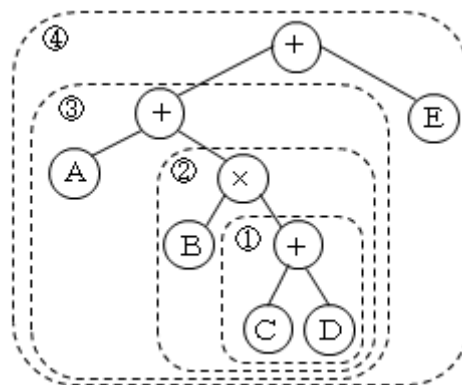
数式 $A+B \times (C+D)+E$ は、演算の優先順位を()で明示すれば、

$$((A+(B \times (C+D)))+E)$$

になります。

最も深い()から、数式を逆ポーランド記法に置き換えていきます。

$$\begin{array}{c}
 ((A+(B \times (C+D)))+E) \\
 \underbrace{\hspace{10em}}_{\textcircled{1}} \\
 CD+ \\
 \underbrace{\hspace{10em}}_{\textcircled{2}} \\
 BCD+\times \\
 \underbrace{\hspace{10em}}_{\textcircled{3}} \\
 ABCD+\times+ \\
 \underbrace{\hspace{10em}}_{\textcircled{4}} \\
 ABCD+\times+E+
 \end{array}$$



となり、逆ポーランド記法の

$$ABCD+\times+E+$$

になります。

なお、これを**木構造**(演算木)を用いて表現することもできます。

練習問題

問題 1 : $(A+B) \times (C-D) \rightarrow ABCD-\times$

問題 2 : $A/(B-C)+D \rightarrow ABC- / D+$

スタックによる計算方法

数学での記法を逆ポーランド記法に変換すれば、スタックを利用して簡単に計算することができます。

そのルールは、次の通りです。

逆ポーランド記法で記述した数式を左から順番に処理する。スタックは空である。

数値ならば、スタックに Push する

演算子ならば、

スタックの1番上の数値を Pop して、その数値をXとする。

新しくスタックの1番上にきた数値をYとして、YにXを演算する。

その結果をYに代入する。

数式がなくなったとき、スタックには唯一の数値が残っており、それが数式の結果である。

このように、逆ポーランド記法では、 $+$ \times や $()$ などの優先順位を考慮する必要がなく、式の解釈が簡単になり、スタック操作だけで行えるので、初期の電卓では逆ポーランド記法の順に入力するものもありました。また、コンパイラで数式を解釈するときにも利用されています。

例題

「ABC / -」を例にして説明します。

Step1: A を Push する。

Step2: B を Push する。

Step3: C を Push する。

Step4: / になった。C が Pop され、スタックの最上段が B になる。

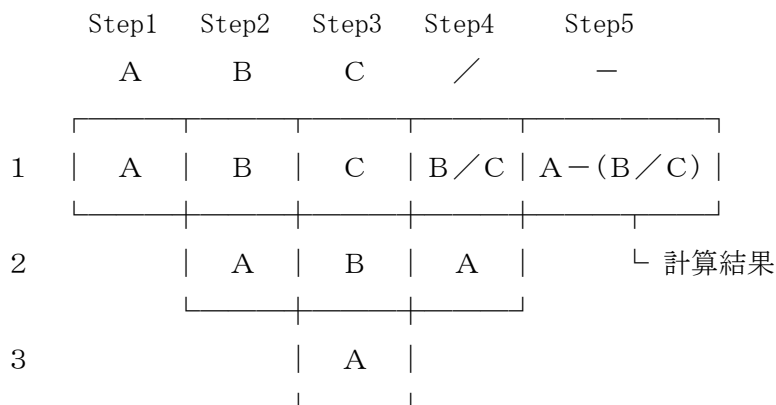
最上段の値を B/C の計算結果に置き換える。

Step5: - になった。B/C が Pop され、スタックの最上段が A になる。

最上段の値を $A - (B/C)$ の計算結果に置き換える。

数式がなくなったので、計算結果は $A - (B/C)$ となる。

スタックの状況は、次のようになります。



<例題1の解説>

通常の式を、逆ポーランド表記法で表現するための基本は、**A+B** を **AB+** で表すことです。これと一回使った演算子は2度使わないことに注意して、普通に計算式を解くのと同一要領で行っていくことで逆ポーランド表記法の式になります。

$Y=(A+B)\times(C-(D\div E))$ を、一つずつ順番に逆ポーランド表記法に変換していきましょう。

1. まず括弧内の $A+B$ と $D\div E$ を変換します。

$$Y=AB+\times(C-DE\div)$$

2. 次にもう一つの括弧内の $(C-DE\div)$ を変換します。

$$Y=AB+\times CDE\div-$$

この時「 $DE\div$ 」を一つの項として考えると、「 C 」-「 $DE\div$ 」 $\Rightarrow CDE\div-$ となることを理解しやすいかと思います。

3. 次に右辺でまだ演算をしていない、「 \times 」の左側と右側で演算します。先程と同様に「 $AB+$ 」 \times 「 $CDE\div-$ 」 $\Rightarrow AB+CDE\div-\times$ と考えます。

$$Y=AB+CDE\div-\times$$

4. 最後に 左辺と右辺を "=" で演算して逆ポーランド表記法への変換が完了します。

$$YAB+CDE\div-\times=$$

したがって答えは、「イ」となります。

通常の式から、逆ポーランド表記法への変換はそれほど難しくありませんが、その逆(逆ポーランド \Rightarrow 普通の式)は、迷ってしまう人もいないでしょうか。今後も出題される可能性がありますので押さえておきたいですね。

<例題2の解説> : 状態遷移

- +0010
c(符号) \rightarrow b(数字) \rightarrow b(数字) \rightarrow b(数字) \rightarrow b(数字)と遷移するので問題ありません。
- -1
c(符号) \rightarrow b(数字)と遷移するので問題ありません。

- 12.2
b(数字)→b(数字)→d(小数点)と遷移し、現在の状態が d であり次の文字が数字であるので e に遷移します。したがって不合格となります。
- 9.△
b(数字)→d(小数点)→a(空白)と遷移するので問題ありません。

<例題3の解説>BNF

問題文のような構文定義法は、**BNF**(Backus-Naur Form, バッカス・ナウア記法)と呼ばれ、XMLをはじめ多くのプログラム言語の構文定義に用いられています。

BNF で使われている各記号は、「::=」が左辺と右辺の区切り、「|」が or(または)、「<>」は非終端記号を表しています。

各式を規則に従って変換していき、最後に<式>の形になれば規則どおりであることとなります。

- $A + (B + C) * D$
 $A + (B + C) * D \rightarrow \langle \text{式} \rangle + \langle \text{式} \rangle$
- $(A + B) + (C + D)$
 $(A + B) + (C + D) \rightarrow \langle \text{式} \rangle + \langle \text{式} \rangle$
- $(A + B) * (C + D)$
正しい。
 $(A + B) * (C + D) \rightarrow \langle \text{式} \rangle * \langle \text{式} \rangle \rightarrow \langle \text{式} \rangle$
- $(A * B) + (C * D)$
 $(A * B) + (C * D) \rightarrow (\langle \text{式} \rangle) * (\langle \text{式} \rangle)$

問題1:

A=1, B=3, C=5, D=4, E=2 のとき, 逆ポーランド表記法で表現された式 $AB+CDE/\text{-}*$ の演算結果はどれか。

- -12 **ア**、 2 **イ**、 12 **ウ**、 14 **エ**

正解 **ウ****解説**

逆ポーランド記法で表現された計算式には計算順番があります。以下のようにして解いてみましょう。

まず演算子(+*/)の左側にある2つの項に注目します。この計算式の場合では、+の左にある AB と、/の左側にある DE です。

まず最初に、この演算子と2つの項を計算します。

$$AB+ = 1+3=4, \quad DE/ = 4\div 2=2$$

計算式をまとめると $4C2\text{-}*$ になります。

再び演算子(+*/)の左側にある2つの項に注目し計算します。今回は"- "の左にある C と 2 です。

$$C2\text{-} = 5-2=3$$

計算式をまとめると $43*$ になります。

再び演算子(+*/)の左側にある2つの項に注目し計算します。最後に残った $43*$ です。

$$43* = 12$$

よって答えは **12** になります。

問題2:

次の状態遷移表をもつシステムの状態が S1 であるときに, 信号を t1, t2, t3, t4, t1, t2, t3, t4 の順に入力すると, 最後の状態はどれになるか。ここで, 空欄は状態が変化しないことを表す。

信号 \ 状態	S1	S2	S3	S4
t1		S3		
t2	S3		S2	
t3			S4	S1
t4		S1		S2

- S1 ア、 S2 イ、 S3 ウ、 S4 エ

正解 ア
解説

1. [状態 S1, 入力 t1] 空欄なので変化しません。
2. [状態 S1, 入力 t2] S3 に遷移します。
3. [状態 S3, 入力 t3] S4 に遷移します。
4. [状態 S4, 入力 t4] S2 に遷移します。
5. [状態 S2, 入力 t1] S3 に遷移します。
6. [状態 S3, 入力 t2] S2 に遷移します。
7. [状態 S2, 入力 t3] 空欄なので変化しません。
8. [状態 S2, 入力 t4] S1 に遷移します。

信号 \ 状態	S1	S2	S3	S4
t1	1	S3 ⁵		
t2	S3 ²		S2 ⁶	
t3		7	S4 ³	S1
t4		S1 ⁸		S2 ⁴

したがって最後の状態は「S1」になります。

問題3 :

次のBNFで定義されるビット列Sであるものはどれか。

$$\langle S \rangle ::= 01 | 0 \langle S \rangle 1$$

- 000111 ア、 010010 イ、 010101 ウ、 011111 エ

正解 ア
解説

BNF(Backus-Naur Form, バッカス・ナウア記法)は、コンピュータ言語の構文などを記述するために使用される表記法で、プログラム言語 ALGOL(アルゴル)の文法を表現するためにジョン・バッカスなどによって考案されました。

「 $::=$ 」は等号「 $|$ 」は論理和(OR)を表しているので、問題文の BNF は「 $\langle S \rangle$ は、 01 または $0\langle S \rangle 1$ である」と解釈します。また $\langle S \rangle$ は両辺に表れているので再帰的に定義されていることとなります。

$\langle S \rangle$ に右辺のいずれかを代入していくと、

$$\langle S \rangle \rightarrow 0\langle S \rangle 1 \rightarrow 00\langle S \rangle 11 \rightarrow 000111$$

というように定義できることができるのは「 000111 」とわかります。